9日本国特許庁(JP)

① 特許出願公告

⑫ 特 許 公 報(B2) 昭63 - 31981

@Int Cl.4

識別記号

庁内整理番号

❷❷公告 昭和63年(1988)6月28日

H 84 J 11/00

人

B - 8226 - 5K

発明の数 1 (全8頁)

匈発明の名称

砂代 理

交差偏波補償前置回路

创特 顧 昭54-76542 ❸公 開 昭56-1640

四出 願 昭54(1979)6月18日 ◎昭56(1981)1月9日

並 淳 治 70発 明 者 木

東京都港区芝五丁目33番1号 日本電気株式会社内

東京都港区芝5丁目33番1号

⑪出 願 人 日本電気株式会社

弁理士 内 原 晋

審査官 雞 大 Ш

1

2

切特許請求の範囲

1 第1および第2のデイジタル系列を相直交す る第1及び第2の偏波でそれぞれ周波数が異なる 搬送波に乗せるデイジタル無線伝送において、

- 第1の同期検波器、
- (ロ) 前記第2の偏波による入力信号が供給される 第2の同期検波器、
- い 前記第1、第2の同期検波器の両参照搬送波 のビートを検出する手段と、この出力に前記第 10 2の同期検波器の出力を乗じて第1の擬似干渉 信号を得る手段と、前記ピートを検出する手段 の出力信号の複素共役信号に前記第1の同期検 波器出力を乗じて第2の擬似干渉信号を得る手 に含まれる偏波干渉信号を除去するための参照 信号として前記第1の擬似干渉信号を、前記第 2の同期検波器出力に含まれる偏波干渉信号を 除去するための参照信号として前記第2の擬似 干渉信号を出力する干渉成分再生器、

より構成される交差偏波補償前置回路。

発明の詳細な説明

この発明は、無線伝送の直交偏波共用にともな い生じる交差偏波干渉捕伐技術に関し、特に交差 偏波補償回路に関する。

マイクロ波帯域の無線通信は地上通信並びに俯 星通信を中心に急速に発展している。無線通信の 需要は今後移動通信サービスの拡大等の理由でさ らに増大していくことが予想され、準ミリ波以上

の周波数帯閉拓と共に実用的価値の高い現用の周 波数帯のいわゆる周波数再利用の考えが高まつて いる。すでにCCIR(国際無線通信諮問委員会)の 4~6GHzのFM無線周波数配置に関する勧告には (4) 前記第1の偏波による入力信号が供給される 5 直交偏波を使用することが明記されている。ま た、衛星通信においても、INTELSAT(国際電 気通信衛星機構) はV号系衛星で単一偏波で用い られてきた 4~6GHz帯での直交偏波共用技術を 実用化する模様である。

> これら直交偏波共用化の達成には、アンテナや 給電装置などの偏波特性の改善と共に降雨などに よる電波伝搬上の偏波特性の劣化を補償する交差 偏波補償回路の開発も重要な課題となつている。

本来自由空間は直交する2偏波に対して独立 **敵とから構成され、前記第1の同期検波器出力 15 で、両偏波を同時に伝送できる伝送線路である** が、実際の伝搬路には降雨などの謀質の異方性が 存在し、直交偏波共用方式を採用すると、交差偏 波の発生による偏波間の結合が異偏波チヤンネル 干渉を起すことになる。

> 交差偏波補償技術は、かかる偏波間の結合をア 20 ンテナ給電装置や無線機器内に補償回路を設けて 自動的に補償を行なうものである。

> 従来、マイクロ波帯通信はFMを中心とするア ナログ伝送が中心であつたことから、前述の交差 器と減衰器とを設け直交度復元を行う方式や中間 周波帯に干渉波補償回路を設け異偏波間の干渉を 消去する方式等がよく研究され実用化されてきて いる。

3

近年、マイクロ波帯においても、デイジタル伝 送が使用されるようになり、交差偏波補償方式に ついてもデイジタル伝送の特徴を生かしたより効 率の良い方式の提案が要請されている。

今、受信を希望する第1の偏波と干渉になる第 5 2の偏波の両搬送波周波数が異つていると、第1 の偏波より得られた復調ペース・バンド信号の第 2の偏波からの干渉成分を、第2の偏波より得ら れた復調ベース・バンド信号を基に消去しようと すると、先の両搬送波周波数差による位相回転を 10 考慮する必要がある。

本発明の目的はデイジタル伝送における交差偏 波補償方式を復調ベース・パンド信号情報をもと にベース・バンド帯で行う場合、先の位相回転を 眉回路を提供することにある。

現在、循星用アンテナのピーム幅は地上マイク 中回線のそれに比較してかなり広いこと、また、 グローバル・ピーム用のアンテナでは実効送信電 また、宇宙空間におけるフアラデー・ローテーシ ョン等により、高い直交偏波識別度が期待できな

この発明によれば搬送周波数が異なる2周の直 交偏波共用が可能になり、衛星通信に於ける周波 25 数再利用の点で重要な技術を提供することにな る。

この発明の回路は第1および第2のデイジタル 系列を相直交する第1および第2の偏波でそれぞ れ周波数が異る搬送波に乗せるデイジタル無線伝 30 "Automatic 送において、受信を希望する前記第1の偏波に対 する第1の同期検波器と:佩波干渉を起す前記第 2の偏波に対する第2の同期検波器と:前記第1 と第2の同期検波器の両参照搬送波のピートを検 乗じ前記第1の同期検波出力に含まれる偏波干渉 成分に類似した信号を出力する干渉成分再生器と を含み;

前記第1の同期検波器出力に含まれる偏波干渉 成分を消去する為の参照信号を前記干渉成分再生 40 器から得ることを特徴とする交差偏波補償前置回 路である。

次に本発明について図面を参照して詳細に説明 する。

まず交差偏波補償のベース・パンド補償が従来 どの様に行なわれてきたかを詳しく説明する。

従来、受信を希望する第1の偏波から得られた ベース・バンド信号に含まれる第2の偏波からの 直交偏波干渉成分の除去は、第1及び第2の偏波 より得られた両復調ペース・バンド信号を入力と する自動等化器により行なわれていた。そこで、 まず自動等化器による交差偏波補償に付いて説明

第1図はデイジタル伝送用の従来の線形自動等 化器のブロック図を示す図である。端子100に は帯域制限されたランダムパルス……akーー、 ak、ak+1……が丁秒間隔で次々に加えられる。

図中、参照数字1,2,3 および4はT秒の遅 交差偏波補償に先立つて吸収する交差偏波補償前 15 延回路、参照数字 5, 6, 7, 8 および 9 は可変 減衰器、参照数字10は加算器、参照数字11は サンプラーであり、また、参照数字12は信号識 別回路であり、101は出力端子を示すものであ る。パルスakを送信したときの受信信号Akから 力を高めるため非対称ピームを用いていること、 20 推定値Âkを得るものであり、伝送誤りが発生し なければak=Akと推定される。

> 第1図の本等化器の機能は図より明らかなよう に、前後の2送信符号からの符号間干渉

Σ -αi・k+i…を可変減衰器5,6,8お よび9で消去することである。可変減衰器5, 6, 7, 8 および 9 の減衰量aiを自動的かつ理想 的に変化させるアルゴリズムはいろいろあり、例 えば、1965年4月発行のBSTJ(Bell Sytem Technical Journal) vol.44、pp547 — 588 記載の equalization for communication に示されているzeroforcing法、 1967年11月発行のBSTJvol.46 pp2179-2208記 載の ("An automatic equalizer for generalpurpose communication channel" で示されて 出し、前記第2の同期検波器出力に前記ピートを 35 いる自乗平均等化法が一般的に知られている。ま た、多少構成が異なるが、1970年5月発行の TRANSACTIONS INFORMATION THEORY, vol. IT - 16, pp270-276記載の "Analysis of a Decision Directed Receiver with Unknown Prior" T 示されている非線形自動等化法などもある。

> また、第1図の入力端子に与えられる信号が4 相位相変調または16値直交振幅変調された複素信 号である場合には、1975年 6 月発行のIEEE

5

TRANSACTIONS

ON

COMMUNICATIONS, Vol.COM - 23, pp684 -687記載の "Two Extensional Applicatios of the Zero Forcing Equalization Method" に示 された自動等化法がある。

上記各自動等化法による実際の等化器の構成 は、可変減衰器の減衰量(タップゲイン)を推定 する回路が異なるだけであり、非線形自動等化器 の外は第1図のような構成になつている。

第2図は従来の非線形自動等化器のプロツク図 10 を示し、参照数字 1', 2', 3'および 4'は第1 図の構成要素 1, 2, 3 および 4 に対応し、参照 数字5′、6′、7′、8′および9′は第1図の構 成要素 5, 6, 7, 8 および 9 に対応し、参照数 数字11'は第1図の構成要素11に対応し、参 **照数字 1 2′は第 1 図の構成要素 1 2 に対応し、** 参照数字13および14は加算器である。

第2図の構成が第1図と異なる点は、先行符号 からの干渉を先行符号……Ak+2, Ak+1…… 20 の識別結果……Âk+2, Âk+1……を基に消去 する点にあり、原理的には第1図の構成の動作と 同じである。そこで、以後無線デイジタル伝送用 自動等化器の構成としては、第1図のものを考え うものとする。

第3図は循星通信における直交偏波間の結合の 様子を示す図である。参照数字30を送信側地上 局、参照数字31を受信側地上局、参照数字32 を通信衛星として、水平偏波300および垂直偏 30 る。 波301を送信すると、垂直偏波から水平偏波へ の交差偏波干渉は、アップ・リンク(衛星向送信 で発生する干渉302、ダウン・リンク(地上局 向送信)で発生する干渉303と水平偏波自身の 自己干渉304とが主なものである。今、両偏波 35 とも同一の搬送周波数を持つているとすれば、こ れら全ての干渉は、同期検波して得られたペー ス・バンド信号においては各干沙の和となつて得 られる。このため、正確に干砂成分が分れば、こ れらを検波したペース・パンド信号から減ずるこ とにより、干渉成分が消去できることが分る。

ここで、両偏波の搬送波周波数が同一の場合と Δƒ だけ異なる場合とについて以下に補償の動作 を説明する。

6

まず、両偏波とも同一送信局が使用する場合 $(\Delta f = 0)$ について動作を以下に述べる。

自己干渉304は通常の多重伝播路回線上の歪 みと考えられるので、第1図に示した通常の自動 5 等化器でその影響は除去される。

次に、干渉302および303についても、垂 直偏波側で送信された送信符号が分れば、この符 号をもとに垂直偏波からの干渉は完全に除去する ことができる。

第4図は交差偏波補償用のフイルターのブロツ ク図を示す図である。

図中、プロック4010がフイルター部であ り、参照数字40,41,42,43,45,4 6 および 4 7 は第 1 図の各遅延回路に参照数字 4 字10'は第1図の構成要素10と対応し、参照 15 8, 49, 50, 51, 52, 53, 54, 5 5,56および57は第1図の各可変減衰器と同 一のものであり、参照数字58は第1図の加算器 10と同一のものであり、参照数字59は第1図 のサンプラー11と同一のものであり、参照数字 60は第1図の信号識別器12と同一のものであ

まず、入力端子400には水平偏波により送ら れてきた復調ベース・パンド信号……Ak-1. Ak, Ak+1……が加えられ、入力端子401に る。ただし、このとき可変減衰器は複素信号を扱 25 は垂直偏波により送られてきた復調ベース・パン ド信号……Bk-1, Bk, Bk+1……が加えら

> この回路において垂直偏波から水平偏波への干 渉が除去され、元の水平偏波成分だけが抽出され

> 減衰器48,48,50,51および52から の出力により水平偏波成分自身の波形歪みと第3 図に示した自己干渉 **3 0 4** の和 Σ ーαー i ・ak + i を除去することができる。

次に、減衰器53,54,55,56および5 7からの出力により第3図の交差偏波干渉302 および303の和 ∑ −βi・bk+i を除去するこ とができる。従って、出力端子402には全ての 干渉が除去された水平偏波成分Ck= ∑ αi・Ak 40 + i + $\sum \beta i \cdot Bk + 1 \approx ak$ のみが出力される。

ここで、減衰器48,49,50,51,5 2, 53, 54, 55, 58および57の減衰量 αi、βiにする制御アルゴリズムは第1図の自動等 化器のそれの拡張として考えることができる。

詳しく述べると、水平偏波と垂直偏波とには全 く無相関なデーターが乗せられており、各データ - 系列は時系列的に無相関である。従つて、各域 **壺器の城袞量(タツブ・ゲイン)を、前記減袞器** の出力が受信符号とその推定値との差とが直交す るように選ぶと、前記差を最小できるという直交 原理を利用することができる。これは前述した自 乗平均等化法の拡張である。

第5図は第4図の可変減衰器49に対する減衰 量の制御回路500を示したものである。図中、10 参照数字41,45,49,58,59および6 0は第4図の対応する参照数字の構成要素と同じ ものである。加算器 6 3 は受信符号Akとその推 定値Akとの差 (Ak-Ak) を検出するために用 62とは一つあとの電気符号Ak-1と、先の (Ak-Ak) との直交性を検出するために使用さ れ、相関の正負によつて可変減衰器の減衰量αー 1を増減するように動作する。

法で行うことができ、回線が安定しており、かつ 回線切り換えなどがなければ、減衰量制御回路 5 00は不要になる。この場合、各減衰器の減衰量 を適当にブリセットしてやればよい。

異なる場合について考える。偏波1を同期検波し て得られたベース・パンド信号bi(t)は、(h $(t)+\xi_1 \cdot h(t+\Delta t_1)+(\xi_2 \cdot g(t+\Delta t_2)+$ **虧・g(t+△t₂)} e^{-j2*}△*(ξ₁、ξ₂、ξ₂は係数)** 自己干渉304との和、第二項は交差偏波干渉2 02,203の和である。

偏波2をそれ自身の搬送波で同期検波すると、. g(t)が得られるが、これをもとにb_i(t)第2 項を消去しようとすると、e⁻¹² △"の項の補正を 35 する必要がある。この補正を行なわない方法とし ては偏波2を偏波1の搬送波で同期検波をするの がよい。同検波で得られるペース・パンド信号bg (t) はg(t) e⁻¹³ △"なる形をしている。この い形でbz(t)が得られることになる。

第6図は先のe⁻¹²*△"にもとづく位相回転を交 差偏波補償前で吸収する交差偏波補償回路の従来 例を示すブロック図である。

図中、参照数字70は受信アンテナ、参照数字 71は直交偏波分離器、参照数字72および73 は同期検波器、参照数字77は同期検波器72に 同期用搬送波を供給する搬送波抽出器、参照数字 4000は第4図に示したフィルターである。

受信アンテナ70には2相PSKに(位相変調) 信号が入力されるものとする。搬送波抽出器 7.7 は、自乗回路 7.4、狭帯域帯域沪波器 7.5 および 2分周器76から構成されている。

今、同期検波器 7 2 に希望する偏波 1 が入力さ れ、同期検波器73に偏波干渉を引き起こす偏波 2が入力されるものとする。フイルター4000 の入力端子400には、前述したようにb(t) が与えられ同期検波器 72. 73には共通に搬送 いられるものである。また、掛算器 6 1 と積分器 15 波抽出器 7 7 の出力が加えられているので、b2 (t) が供給される。これによりフイルター出力 端子402からは全ての干渉が取り除かれた h (t) のみが出力されてくる。

しかし、この従来例はいくつかの欠点を持つ。 他の可変減衰器の減衰量制御もこれと同一の方 20 まず、干渉波成分を除去する為だけに専用の同期 検波器73を必要とする点である。一般に同期検 波器には波形成形フイルターが含まれて理想的に 動作することから、これらの要素も必要になる。 次には同期検波器73の出力が第2の偏波を第1 次に偏波 1 および 2 の搬送周波数が△f Hzだけ 25 の偏波の搬送波で同期検波したものなので外に全 く利用することができないものである点である。

すなわちこの従来例によつて両側の偏波に対 し、偏波干渉補償をする為には水平偏波、垂直偏 波の各々について第6図に示した回路が必要とな なる形に鸖ける。ここで第一項は求める系列1と 30 るので、計4個の同期検波回路が必要となる。こ れは極めて不経済である。この不経済性を改善し たのが本発明である。

> 第7図が本発明の交差偏波補債前置回路の一実 施例を示すプロツク図である。

図中端子800,801には第1の偏波および 第2の偏波による受信信号が各々加えられてい る。80は第1の偏波に対する第1の同期検波器 で掛算器720、参照搬送波発振器722、波形 成形フイルター(低域沪波器)721から成つて ため、b.(t) の第2項を消去するのに都合のよ 40 いる。81は第2の偏被に対する第2の同期検波 器で同じく掛算器730、参照搬送波発振器73 2波形成形フイター 731から成つている。

> 82は干渉成分再生器である。この干渉成分再 生器は前記したg(t)・e⁻J2*△"で得るものであ

10

る。まず掛算器770と低域通過フイルター77 1とにより第1の偏波と第2の偏波との搬送波周 波数ピートを得、このピートe⁻¹²*△"と第2の同 即檢波出力 $g(t)+\xi h(t+\Delta t)$ …… $\xi \approx 0$ と をダブル・バランスドミキサー772に加え、g (t)·e⁻¹²*△"を端子401に得るものである。

よつて端子400に得られているペース・パン ド信号b_n(t)の第2項は先に示した様に端子4 01の信号によって消去することができる。

ダブル・バランスド・ミキサー773と信号極 10 有効な技術である。 性反転器774は同じく第1の偏波の第2の偏波 に対する干渉成分を再生する為のもので信号極性 反転器774はビートの位相回りを逆にする為に 複素共役信号を出力する。

のブロック4000と同一のもので、偏波干渉補 償用のフィルターである。

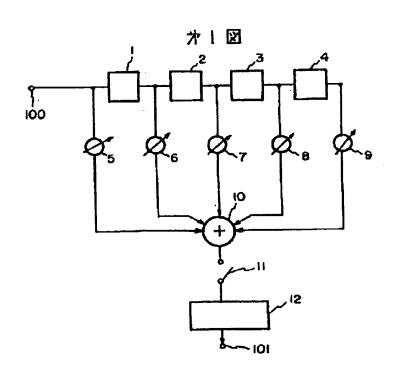
以上、第7図に示した実施例に於いては同期検 波回路は必要最少限の2つしか用いていない構成 をとつている。しかるに第6図を用いて説明した 20 を示すプロツク図である。 従来技術では同期検波回路が4個必要であつた。 このように本発明は第6図に示した従来技術より も、より経済的なシステムを提供することができ る。

本発明により同一周波数を別の局が直交偏波を 利用して使用する無線システムに於いて、その直 交偏波干渉をベース・バンドで補償する場合に問 鬨になる両送信局間の搬送周波数差による直交偏 5 波干渉成分の位相回りを、直交偏波干渉補償前で 吸収することができ、これにより直交偏波により 同一周波数を共用している2つの無線送信局間の 搬送波周波数の相異が直交偏波干渉補償にほとん ど影響を与えなくなり、システム設計上きわめて

図面の簡単な説明

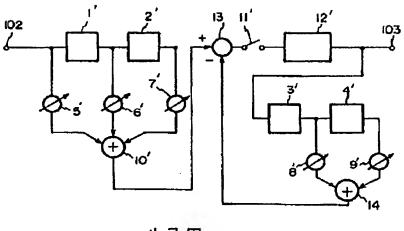
第1図および第2図は従来の自動等化器のプロ ック図を示す図、第3図は衛星通信における交差 偏波干渉を説明するための図、第4図は本発明の ここでプロツク4000、4000′は第4図 15 一構成要素のフイルターのプロツク図を示す図、 第5回は第4回に示したフイルターの可変減衰器 の減衰量制御回路の一例を示す図。第6図は交差 偏波補償前置回路の従来例を示すプロック図、第 7 図は本発明の交差偏波補償前置回路の一実施例

> 図中80は第1の同期検波回路、81は第2の 同期検波回路、82は干渉成分再生器を各々示 す。

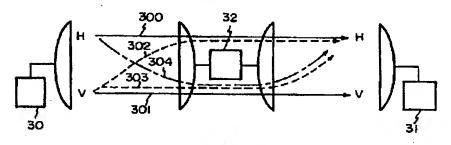


才2図

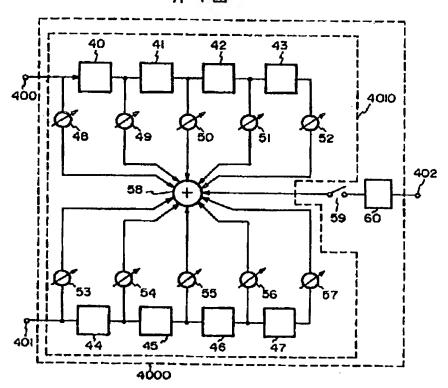
(8)



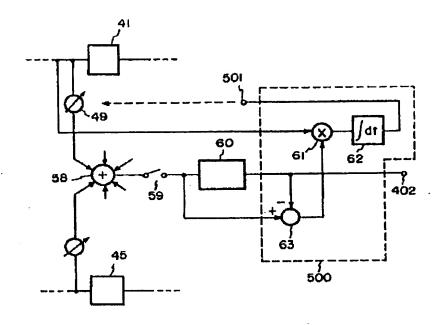
オる図



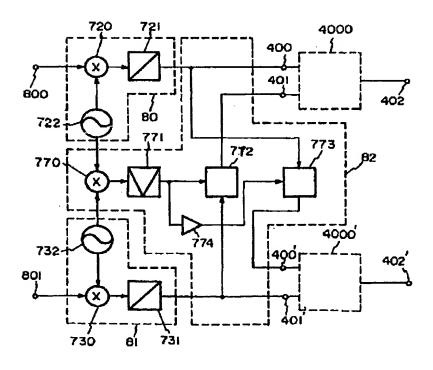
才4図



オ5図



才7図



≯6 図

